



**Stadt
Sulzbach-
Rosenberg**

**Die Stadt Sulzbach-Rosenberg sucht ab sofort
einen Straßenkontrolleur (m/w/d),
unbefristet in Vollzeit**

Aufgabenschwerpunkte sind insbesondere:

- Regelmäßige Sichtkontrollen aller öffentlichen Verkehrsflächen im gesamten Stadtgebiet
- Reparaturaufträge an Bauhof bzw. Gärtnerei erstellen
- Trassenbegehungen/ -festlegungen mit Einweisung der Versorger und Baufirmen
- Laufende Koordinierung und Kontrolle der Straßenaufbrüche
- Anschließende Abnahme der Baumaßnahme inkl. Niederschrift
- Verfolgung eventueller Gewährleistungsansprüche und abschließende Niederschrift
- Überwachung der ordnungsgemäßen Baustellenabsicherung bei Verkehrsrechtlichen Anordnungen und Sondernutzungen
- Koordinierung und Kontrolle bei Randsteinabsenkungen und Gehwegangleichung für Grundstückszufahrten
- Gemeldete Straßenschäden kontrollieren
- Überwachung des Lichtraumprofils durch hereinragende Äste und Hecken. Anschreiben an die Grundstückseigentümer erstellen.
- Zustimmungsbescheide der Versorger für Kabel bzw. Leitungsverlegungen im öffentlichen Verkehrsraum erstellen.
- Kleinere Schäden werden während der Streckenwartung selbst behoben.

Ihr Anforderungsprofil:

- Ausbildung als Straßenwärter oder in einem artverwandten Beruf
- Selbstständige Arbeitsweise
- Sicheres Auftreten
- EDV-Kenntnisse
- Führerscheinklasse B

Wir bieten Ihnen:

- Eine unbefristete Beschäftigungsstelle und damit einen zukunftssicheren Arbeitsplatz
- Feste Arbeitszeiten
- Ein interessantes, anspruchsvolles Aufgabengebiet mit einem engagierten Team und angenehmen Arbeitsumfeld
- Persönliche und fachliche Fort- und Weiterbildungsmöglichkeiten
- Sozialleistungen des öffentlichen Dienstes wie Zusatzversorgung, Leistungsentgelt und Jahressonderzahlung

Ihre Bewerbung senden Sie bitte bis zum 03.05.2026 mit den üblichen Bewerbungsunterlagen an die **Stadt Sulzbach-Rosenberg, Haupt- und Rechtsreferat, Luitpoldplatz 25, 92237 Sulzbach-Rosenberg** oder per E-Mail an Personalamt@Sulzbach-Rosenberg.de.

Stefan Frank
1. Bürgermeister